

Faktorenanalyse und Hauptkomponentenanalyse

Man habe n Personen auf m Variablen untersucht. Insbesondere habe man:

n	Personen	Index i
m	Variablen	Index j
r	Faktoren	Index l

Die 'Faktoren' sind latente Variablen, für die $r \leq m$ gelte. Man schreibe die Messvariablen als Vektoren, die Vektorkomponenten sind einfach die Messungen der n Personen auf den m Variablen. Wir haben also m Messvariablen

$$\vec{x}_1 \dots \vec{x}_j \dots \vec{x}_m$$

oder standardisiert

$$\vec{z}_1 \dots \vec{z}_j \dots \vec{z}_m$$

Wir können nun die Messvektoren als Spalten der Matrix \mathbf{Z} , oder auch als Zeilen der Matrix \mathbf{Z}^t schreiben:

$$\mathbf{Z} = \begin{pmatrix} z_{11} & z_{12} & \dots & z_{1j} & \dots & z_{1m} \\ z_{21} & z_{22} & \dots & z_{2j} & \dots & z_{2m} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ z_{n1} & z_{n2} & \dots & z_{nj} & \dots & z_{nm} \end{pmatrix} \quad \mathbf{Z}^t = \begin{pmatrix} z_{11} & z_{12} & \dots & z_{1i} & \dots & z_{1n} \\ z_{21} & z_{22} & \dots & z_{2i} & \dots & z_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ z_{m1} & z_{m2} & \dots & z_{mi} & \dots & z_{mn} \end{pmatrix} \quad (1)$$

Man nehme an, es existiere eine Basis \mathbf{F} für \mathbf{Z} , die dazu eine Orthogonalbasis sein soll.

$$\mathbf{F} = \begin{pmatrix} F_{11} & F_{12} & \dots & F_{1l} & \dots & F_{1r} \\ F_{21} & F_{22} & \dots & F_{2l} & \dots & F_{2r} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ F_{n1} & F_{n2} & \dots & F_{nl} & \dots & F_{nr} \end{pmatrix} \quad \mathbf{F}^t = \begin{pmatrix} F_{11} & F_{12} & \dots & F_{1i} & \dots & F_{1n} \\ F_{21} & F_{22} & \dots & F_{2i} & \dots & F_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ F_{r1} & F_{r2} & \dots & F_{ri} & \dots & F_{rn} \end{pmatrix} \quad (2)$$

Mit dieser Basis können wir alle Messvektoren (alle Zeilen von \mathbf{Z}^t) als eine Linearkombination der Zeilen von \mathbf{F}^t schreiben:

$$\vec{z}_j = b_{j1} \vec{F}_1 + b_{j2} \vec{F}_2 + \dots + b_{jl} \vec{F}_l + \dots + b_{jr} \vec{F}_r \quad (3)$$

Hierin ist b_{jl} die Koordinatenzahl von Variable (Vektor) \vec{z}_j auf Faktor (Vektor) \vec{F}_l .

Demzufolge ist

$$\vec{b}_j = (b_{j1}, b_{j2}, \dots, b_{jr})$$

ein 'Koordinatenvektor', der die Koordinaten der Variable \vec{z}_j auf allen r Faktoren hält.

Gleichung (3) entsteht offensichtlich dadurch, dass man den Koordinatenvektor \vec{b}_j mit den Spalten der Matrix \mathbf{F}^t multipliziert, dadurch erhält man also eine Messvariable \vec{z}_j als einen Zeilenvektor:

$$\begin{array}{ccc} (b_{j1}, b_{j2}, \dots, b_{jr}) & \times & \begin{pmatrix} F_{11} & F_{12} & \cdots & F_{1i} & \cdots & F_{1n} \\ F_{21} & F_{22} & \cdots & F_{2i} & \cdots & F_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ F_{r1} & F_{r2} & \cdots & F_{ri} & \cdots & F_{rn} \end{pmatrix} \\ (1 \times r) & \times & (r \times n) \end{array} = (z_{j1}, z_{j2}, \dots, z_{jn}) \quad (4)$$

$$= (1 \times n)$$

Um alle Messvektoren \vec{z}_j (Zeilen von \mathbf{Z}^t) als Linearkombination der Faktoren \vec{F}_l darzustellen, erhalten wir die Matrixgleichung

$$\begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1l} & \cdots & b_{1r} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2l} & \cdots & b_{2r} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{j1} & b_{j2} & \cdots & b_{jl} & \cdots & b_{jr} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{m1} & b_{m2} & \cdots & b_{ml} & \cdots & b_{mr} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} F_{11} & F_{12} & \cdots & F_{1i} & \cdots & F_{1n} \\ F_{21} & F_{22} & \cdots & F_{2i} & \cdots & F_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ F_{l1} & F_{l2} & \cdots & F_{li} & \cdots & F_{ln} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ F_{r1} & F_{r2} & \cdots & F_{ri} & \cdots & F_{rn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z_{11} & z_{12} & \cdots & z_{1i} & \cdots & z_{1n} \\ z_{21} & z_{22} & \cdots & z_{2i} & \cdots & z_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ z_{j1} & z_{j2} & \cdots & z_{ji} & \cdots & z_{jn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ z_{m1} & z_{m2} & \cdots & z_{mi} & \cdots & z_{mn} \end{pmatrix}$$

Also

$$\begin{array}{l} \mathbf{B} \times \mathbf{F}^t = \mathbf{Z}^t \\ (m \times r) \times (r \times n) = (m \times n) \end{array} \quad (5)$$

Unser Problem ist damit, dass wir die Matrix \mathbf{B} zerlegen wollen in ein Matrixprodukt von zwei zunächst unbekanntem Matrizen. Man erinnere sich, dass eine Eigenwertzerlegung einer quadratischen symmetrischen Matrix eine Matrix von Eigenvektoren liefert, die paarweise orthogonal sind und damit eine Orthogonalbasis der zerlegten Matrix. Die Messwertmatrix \mathbf{Z} ist nicht quadratisch und symmetrisch, aber die Korrelationsmatrix

$$\mathbf{R} = \frac{1}{n} \mathbf{Z}^t \mathbf{Z} \quad (6)$$

ist es, und eine Basis von $\mathbf{Z}^t \mathbf{Z}$ ist stets auch eine Basis von \mathbf{Z} . Für \mathbf{R} kann man nun schreiben

$$\begin{aligned} \mathbf{R} &= \frac{1}{n} \mathbf{B} \mathbf{F}^t (\mathbf{B} \mathbf{F}^t)^t \\ &= \frac{1}{n} \mathbf{B} \mathbf{F}^t \mathbf{F} \mathbf{B}^t \\ &= \mathbf{B} \frac{1}{n} \mathbf{F}^t \mathbf{F} \mathbf{B}^t \end{aligned} \quad (7)$$

Nun ist aber $\mathbf{C} = \frac{1}{n} \mathbf{F}^t \mathbf{F}$ auch eine Korrelationsmatrix, nämlich die Matrix der Korrelationen der Faktoren untereinander. Sind die Faktoren aber nach der Forderung orthogonal, so gilt für die Faktorkorrelationsmatrix $\mathbf{C} = \mathbf{I}$. Damit vereinfacht sich (7) zu

$$\mathbf{R} = \mathbf{B} \mathbf{B}^t \quad (8)$$

was auch als Thurstones 'Fundamentaltheorem' der Faktorenanalyse bekannt ist. Damit gilt für jedes Element r_{ik}

$$r_{ik} = b_{i1}b_{k1} + b_{i2}b_{k2} + \dots + b_{ir}b_{kr} = \sum_l b_{il}b_{kl} = \langle \vec{b}_i, \vec{b}_k \rangle \quad (9)$$

Satz 1 Die Korrelation zweier Variablen \vec{z}_i und \vec{z}_k lässt sich darstellen als das innere Produkt $\langle \vec{b}_i, \vec{b}_k \rangle$ der Koordinatenvektoren der beiden Variablen auf allen r Faktoren.

Die Matrix \mathbf{B} ist die Matrix der Eigenvektoren von \mathbf{R} , was über eine Eigenwertzerlegung gezeigt werden kann. Man erhält die Eigenvektoren (Spaltenvektoren von \mathbf{B}) also aus der Bedingung

$$\begin{aligned} \mathbf{R} \vec{\beta}_l &= \lambda_l \vec{\beta}_l \\ \mathbf{R} \vec{\beta}_l - \lambda_l \vec{\beta}_l &= \vec{0} \\ (\mathbf{R} - \lambda_l \mathbf{I}) \vec{\beta}_l &= \vec{0} \end{aligned} \quad (10)$$

Damit (10) eine nichttriviale Lösung für $\vec{\beta}_l$ besitzt, darf $(\mathbf{R} - \lambda_l \mathbf{I})$ keine Inverse besitzen, d.h. aber dass

$$\det(\mathbf{R} - \lambda_l \mathbf{I}) = 0 \quad (11)$$

sein muss. Ausführlich geschrieben lautet die Eigenwertbedingung:

$$\begin{vmatrix} 1 - \lambda_l & r_{12} & \dots & r_{1m} \\ r_{21} & 1 - \lambda_l & r_{23} & r_{24} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ r_{m1} & r_{m2} & \dots & 1 - \lambda_l \end{vmatrix} = 0 \quad (12)$$

Da die Matrix $(\mathbf{R} - \lambda_l \mathbf{I})$ m -quadratisch ist, führt seine Determinantenentwicklung auf ein Polynom m -ter Ordnung. Jeder der m Nullstellen ist ein Eigenwert von \mathbf{R} . Man setzt nun sukzessive jeden Eigenwert λ_l in (12) und bestimmt den entsprechenden Lösungsvektor $\vec{\beta}_l$. In der Regel erhält man auch m verschiedene Eigenwerte, d.h. die Anzahl der Faktoren ist gleich der Anzahl der Variablen ($r = m$). Jeden Eigenvektor $\vec{\beta}_l$ normiert man auf die Länge seines zugehörigen Eigenwertes, indem man die Vektorkomponenten gemäss

$$b_{jl} = \sqrt{\lambda_l} \frac{\beta_{jl}}{\|\beta_l\|} \quad (13)$$

transformiert. Die spaltenweise Anordnung der normierten Eigenvektoren \vec{b}_l ergibt die gesuchte Koordinatenmatrix \mathbf{B} , die auch Matrix der 'Faktorladungen' oder einfach 'Ladungsmatrix' heisst.

Die Lösung hat folgende Eigenschaften und Implikationen:

1. Die Summe der Ladungsquadrate pro Faktor ergibt den Eigenwert des Faktors:

$$\lambda_l = \sum_{j=1}^m b_{jl}^2$$

2. Die Ladungsvektoren sind wechselseitig orthogonal:

$$\langle \vec{b}_p, \vec{b}_q \rangle = \sum_{j=1}^m b_{jp} b_{jq} = 0$$

3. Aus der Diagonalisierung

$$\Lambda = \mathbf{B}^{-1} \mathbf{R} \mathbf{B}$$

folgt: Die Summe der Diagonalelemente der Korrelationsmatrix ist die Summe der Eigenwerte. Da die Diagonalelemente von \mathbf{R} aber alle gleich 1 sind und \mathbf{R} m -quadratisch ist, folgt

$$m = \sum_{l=1}^m \lambda_l$$

4. Da die Varianz jeder z -standardisierten Variable ja gleich 1 ist ($s_1^2 = s_2^2 = \dots = s_m^2 = 1$), folgt

$$\sum_{j=1}^m s_j^2 = \sum_{l=1}^m \lambda_l = m$$

d.h. die totale Varianz ist die Summe der Eigenwerte und gleichzeitig die Summe der Variablen.

5. Daher definiert

$$V_l = \frac{\lambda_l}{\sum_{l=1}^m \lambda_l} = \frac{\lambda_l}{m}$$

den Anteilswert der Varianzaufklärung des l -ten Faktors in Einheiten der Einheitsvarianz. Man setzt $\widehat{V}_l = 1$ ('Kaiser-Kriterium'): Die Varianzaufklärung eines Faktors sollte grösser als die Varianz einer Variable sein.

Es folgt ein weitere wichtige Eigenschaft der Hauptkomponentenlösung:

Satz 2 Die Folge der Eigenvektoren, geordnet nach absteigender Grösse der zugeordneten Eigenwerte, gibt die Folge der Faktoren mit sukzessive maximaler Varianzaufklärung an.

Reproduzierte Korrelationsmatrix

Eine Hauptkomponentenanalyse mit $r = m$ reproduziert die Korrelationsmatrix vollständig:

$$\mathbf{R} = \frac{1}{n} \mathbf{Z}^t \mathbf{Z} = \mathbf{B} \mathbf{B}^t$$

Es gilt wegen

$$r_{ik} = \sum_{l=1}^m b_{il} b_{kl}$$

auch

$$r_{jj} = \sum_{l=1}^m b_{jl}^2 = 1$$

Man kann nun auch $r < m$ Faktoren benutzen, um die Korrelationsmatrix zu reproduzieren, z.B. indem man nur die Faktoren verwendet, die mehr Varianz als eine Variable aufklären. Dann hätte man

$$\tilde{\mathbf{R}} = \mathbf{B}_r \mathbf{B}_r^t$$

als reproduzierte Korrelationsmatrix. Auf der Diagonalen dieser Matrix treten dann die Werte

$$h_j^2 = \tilde{r}_{jj} = \sum_{l=1}^r b_{jl}^2 \quad (14)$$

auf, die sog. 'Kommunalitäten' der Variablen.

Satz 3 Die 'Kommunalität' h_j^2 gibt die anteilige Varianz einer Variable \vec{z}_j an, die durch eine unvollständige Faktorlösung erklärt wird.

Die Matrix

$$\mathbf{R}_e = \mathbf{R} - \tilde{\mathbf{R}}$$

enthält die Residuen der Reproduktion. Diese sind mit $E\{r_e\} = 0$ und $\sigma_r = 1/\sqrt{n-2}$ t -verteilt, eine Abweichung des Mittelwertes vom Erwartungswert 0 ist also statistisch prüfbar.

Bedeutung der Faktorladungen

Die Faktorladungen, d.h. die Koordinatenzahlen der Variablen auf den Faktoren haben eine konkrete anschauliche Bedeutung. Es ist

$$\underbrace{\mathbf{Z}^t}_{m \times n} = \underbrace{\mathbf{B}}_{m \times r} \underbrace{\mathbf{F}^t}_{r \times n}$$

Dies kann man mit $1/n\mathbf{F}$ nachmultiplizieren:

$$\begin{aligned} \frac{1}{n}\mathbf{Z}^t\mathbf{F} &= \mathbf{B}\frac{1}{n}\mathbf{F}^t\mathbf{F} \\ \frac{1}{n}\underbrace{\mathbf{Z}^t}_{m \times n} \underbrace{\mathbf{F}}_{n \times r} &= \underbrace{\mathbf{B}}_{m \times r} \\ (m \times n) \times (n \times r) &= (m \times r) \end{aligned}$$

da $\frac{1}{n}\mathbf{F}^t\mathbf{F} = \mathbf{I}$ ist. Also ist \mathbf{B} ebenfalls eine Art Korrelationsmatrix, zwar unsymmetrisch, enthält aber die Korrelationen von Variablen und Faktoren.

Satz 4 Eine Faktorladung b_{jl} repräsentiert die Korrelation der Variable z_j mit Faktor F_l .

Bestimmung der Faktorwerte für $r = m$

Wir hatten bislang nur die Ladungsmatrix \mathbf{B} bestimmt. Hat man dies für $r = m$ (Hauptkomponentenanalyse), ist die Bestimmung der Faktorwerte, d.h. der Werte der Personen auf den Faktoren, einfach. Es gilt ja

$$\mathbf{Z}^t = \mathbf{B}\mathbf{F}^t$$

und \mathbf{B} ist m -quadratisch und besitzt eine Inverse \mathbf{B}^{-1} . Wenn man mit dieser Inversen vormultipliziert, folgt

$$\mathbf{B}^{-1}\mathbf{Z}^t = \mathbf{F}^t \quad (15)$$

d.h. die FaktorScores können durch einfaches Vormultiplizieren der Ladungsmatrix mit der Variablenmatrix gefunden werden. Generell wird man aber an einer reduzierten Anzahl von Faktoren interessiert sein, die möglichst viel Varianz der Variablen aufklärt, also eine Lösung mit $r < m$. Das dahinterstehende Problem ist das Problem der Bestimmung der validen Anzahl der Faktoren, kurz Faktorenproblem.

Das Faktorenproblem der Faktorenanalyse

Das Faktorenproblem der Faktorenanalyse ist das Problem, wie viele gemeinsame Faktoren zu einem befriedigenden und stabilen Modell der Variablen extrahiert werden müssen. Hätte man eine sichere a priori Schätzung für die Kommunalitäten, würde sich das Faktorenproblem nicht ergeben. Diese hat man jedoch nicht (s.o.). Daher achtet man noch auf andere Indikatoren für die Anzahl der gemeinsamen Faktoren, unabhängig von den Kommunalitäten.

1. *Scree Test*. Man erzeugt normalverteilte Zufallsvariablen mit derselben Anzahl von Messungen, bildet deren Korrelationsmatrix (1 auf der Diagonalen!) und faktorisiert diese. Man erhält also eine Faktorisierung von Zufallskorrelationen, diese hat einen linearen Eigenwerteverlauf, wenn man die Eigenwerte der Größe nach ordnet und nach ihrer Reihenfolge abträgt. In dieses Eigenwertediagramm trägt man ebenso die Eigenwerte der Faktorisierung der Messvariablen ein. Die Steigung der Gerade der Eigenwertefolge der Zufallsvariablen liefert ein Kriterium, wie viele Faktoren verwendet werden können. Man trägt eine Gerade derselben Steigung in den 'Tail' der Eigenwertefolge der Messvariablen ab. Die Eigenwerte, die vom ersten Eigenwert kommend über dieser Geraden liegen, gehören zu Eigenvektoren die für die Erklärung von Korrelationen nötig sind, die nicht mit einer Zufallsgeneration vereinbar sind. Zugrundegelegt ist eine Hauptkomponentenanalyse, die zunächst durchgeführt wird. Wenn mit dem Scree Test über die Anzahl der Faktoren entschieden wird, wird nachfolgend erst die Faktorenanalyse mit der festgelegten Anzahl von Faktoren und iterativen Kommunalitätenschätzungen gerechnet.
2. *Horn Kriterium*. Nach Horn sollte der Schnittpunkt der Folge der Eigenwerte der Zufallsskorrelationen mit der Eigenwertfolge der Messvariablen als Kriterium verwendet werden.
3. *Beurteilung der Residualkorrelationen (Differenzen von Korrelationsmatrix und reproduzierter Korrelationsmatrix)*. Beruhen die Residualkorrelationen \tilde{r}_{jk} auf reinen Zufallseffekten, so sollten die \tilde{r}_{jk} eine t -Verteilung mit dem Erwartungswert Null und der Streuung $\sigma_r = 1/\sqrt{n-2}$ bilden. Daher liefert ein statistischer Test der Nullhypothese $H_0 : E\{\tilde{r}_{ik}\} = 0$ Information zu Verletzungen der Unabhängigkeitsannahme der Einzelrestfaktoren. Eine positive Abweichung der Streuung $\sigma_{\tilde{r}}$ vom Erwartungswert $1/\sqrt{n-2}$ besagt, daß einige Korrelationen bestehen, die über die bisher extrahierten gemeinsamen Faktoren nicht erklärt werden können (Residualkorrelationen als Zufallskorrelationen müssen ja allesamt auf Restfaktoren, bzw. Zufallsfehlern, beruhen). Die Extraktion weiterer Faktoren ist dann gerechtfertigt.

Praktisch wird man immer eine Kombination von Kriterien verwenden und sich nicht auf ein einzelnes verlassen. Da nach dem Scree Test mehr gemeinsame Faktoren extrahiert werden als über das Horn Kriterium, kann man z.B. schauen, ob durch Anwendung des Horn

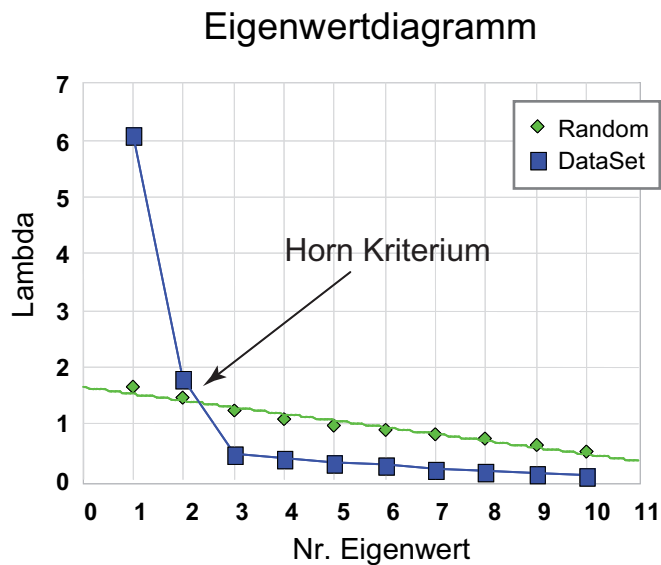


Abbildung 1: Eigenwerte einer beobachteten Korrelationsmatrix (blaue Quadrate) und einer Korrelationsmatrix von Zufallsvariablen (grüne Kreise). Die eingezeichnete Gerade liefert das Horn-Kriterium für Cattell's Scree Test.

Kriteriums die Testung der Residualkorrelationen eine zu grosse Streuung anzeigt. Dann kann man weitere Faktoren hinzunehmen und sich somit der Lösung nach dem Scree Test annähern.

Die Bestimmung der Faktorwerte für $r < m$

Die Faktorenanalyse ist erst vollständig, wenn auch die Werte der Matrix \mathbf{F} bestimmt sind, d.h. jedem "Meßindividuum" muß ein Ausprägungsgrad in jedem der r - gemeinsamen Faktoren zugewiesen sein. Im Falle der Hauptkomponentenanalyse ist die Bestimmung der Faktorwerte auf direktem Wege möglich (s. oben). da in diesem Fall \mathbf{B} eine nicht singuläre m - quadratische Matrix ist ($r = m$), Anzahl der Variablen ist gleich der Anzahl der Faktoren), die eine Inverse besitzt. Im Falle $r < m$ (Faktorenanalyse) ist \mathbf{B} jedoch nicht quadratisch, sondern hat die Dimension $m \times r$ und ist ebenfalls nicht quadratisch, besitzt daher keine Inverse. Die direkte Bestimmung der Faktorwerte ist damit im Falle der Faktorenanalyse *nicht möglich*. Man kann zu den Faktorwerten aber über Schätzmethoden kommen, für die es mehrere Möglichkeiten gibt (ausführlich bei *Harman (1973)*, S. 345ff). Wir behandeln nur den einfachsten Weg für die Faktorenanalyse mit unabhängigen gemeinsamen Faktoren. Der einfachste Weg ist der regressionsanalytische Ansatz

$$\hat{F}_{li} = \beta_{l1}z_{1i} + \beta_{l2}z_{2i} + \dots + \beta_{lm}z_{mi},$$

den man für jeden Faktor \vec{F}_l aufstellen kann. Wir schreiben daher als Matrixgleichung

$$\underbrace{\widehat{\mathbf{F}}^t}_{r \times n} = \underbrace{\mathbf{P}^t}_{r \times m} \times \underbrace{\mathbf{Z}^t}_{m \times n}. \quad (16)$$

Hierin ist \mathbf{P} die Matrix der β Regressionskoeffizienten. Korreliert man die Faktorwerte mit den Variablen \vec{z}_j , erhält man für jeden Faktor \vec{F}_l ein Gleichungssystem der Form:

$$\begin{array}{rcll} r_{F_l z_1} & = & \beta_{l1} & + \beta_{l2} r_{12} + \dots + \beta_{lm} r_{1m} \\ r_{F_l z_2} & = & \beta_{l1} r_{21} & + \beta_{l2} + \dots + \beta_{lm} r_{2m} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ r_{F_l z_m} & = & \beta_{l1} r_{m1} & + \beta_{l2} r_{m2} + \dots + \beta_{lm} \end{array} \quad (17)$$

In (17) beinhaltet der Spaltenvektor links vom Gleichheitszeichen die Korrelationen des l -ten Faktors mit den m - Variablen, und es gilt bei unabhängigen gemeinsamen Faktoren:

$$\begin{pmatrix} r_{F_l z_1} \\ r_{F_l z_2} \\ \vdots \\ r_{F_l z_m} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{1l} \\ b_{2l} \\ \vdots \\ b_{ml} \end{pmatrix}.$$

Jedem der r - Spaltenvektoren von \mathbf{B} ist ein Regressionsgleichungssystem (17) zugeordnet, und da gilt

$$\begin{aligned} \vec{b}_l &= \mathbf{R} \times \vec{\beta}_l \\ \Rightarrow \mathbf{R}^{-1} \times \vec{b}_l &= \vec{\beta}_l \end{aligned}$$

gilt als Erweiterung auf die gesamte Matrix der Regressionskoeffizienten

$$\underbrace{\mathbf{P}}_{m \times r} = \underbrace{\mathbf{R}^{-1}}_{m \times m} \times \underbrace{\mathbf{B}}_{m \times r} \quad (18)$$

was die gesuchte Lösung ist, da die Korrelationsmatrix \mathbf{R} symmetrisch und invertierbar ist. Die Lösung erhält man auch direkt aus (16). Nach Transponieren von (16) hat man

$$\underbrace{\widehat{\mathbf{F}}}_{n \times r} = \underbrace{\mathbf{Z}}_{n \times m} \times \underbrace{\mathbf{P}}_{m \times r}. \quad (19)$$

Vormultiplizieren mit $\frac{1}{n} \mathbf{Z}^t$ gibt

$$\frac{1}{n} \mathbf{Z}^t \widehat{\mathbf{F}} = \frac{1}{n} \mathbf{Z}^t \mathbf{Z} \mathbf{P} = \mathbf{R} \mathbf{P}. \quad (20)$$

Der linke Teil von (20) ist aber \mathbf{B} (s. Abschnitt 'Bedeutung der Faktorladungen'). Also gilt

$$\mathbf{B} = \mathbf{R}\mathbf{P}, \quad (21)$$

was nach Vormultiplizieren mit der Inversen der Korrelationsmatrix zu

$$\mathbf{R}^{-1}\mathbf{B} = \mathbf{P} \quad (22)$$

wird.

Die Grössen um die Ladungsmatrix im Überblick

$$h_j^2 = \sum_{l=1}^r b_{jl}^2$$

$$= 1 \quad \text{für } r = m$$

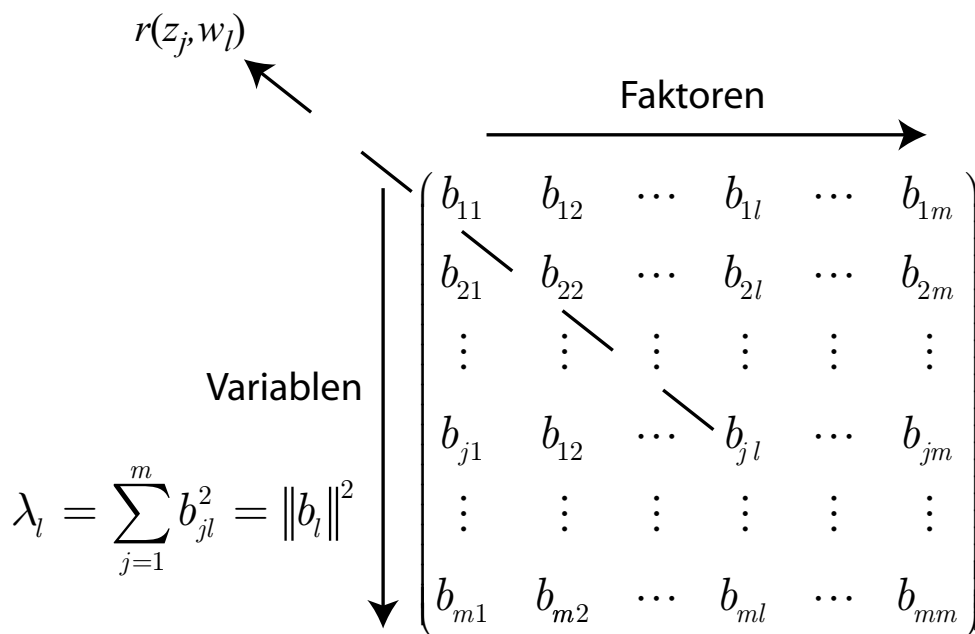


Abbildung 2: Die Grössen, die in der Ladungsmatrix eine Rolle spielen.

1. Ein Zeilenvektor \vec{b}_j von \mathbf{B} repräsentiert die Koordinaten der Variable \vec{z}_j auf allen Faktoren.
2. Ein Spaltenvektor \vec{b}_l von \mathbf{B} repräsentiert die Koordinaten aller Variablen auf Faktor \vec{F}_l

Rotation der Faktoren

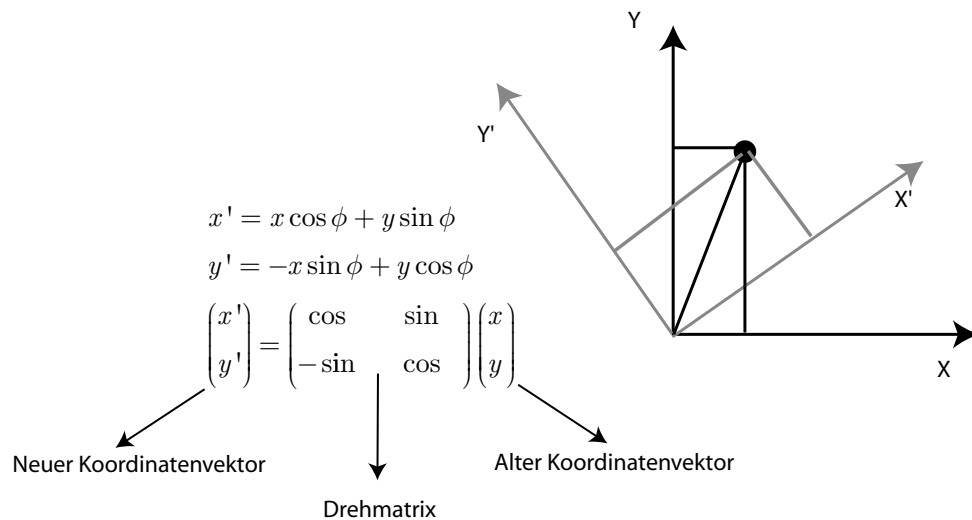


Abbildung 3: Rotation des Koordinatensystems entspricht einer Multiplikation des ursprünglichen Koordinatenvektors mit einer Drehmatrix

Für die Länge des neuen Koordinatenvektors gilt

$$\begin{aligned}
 \|\vec{v}\| &= \sqrt{x'^2 + y'^2} \\
 &= \sqrt{(x \cos \phi + y \sin \phi)^2 + (-x \sin \phi + y \cos \phi)^2} \\
 &= \sqrt{(x^2 + y^2) (\cos^2 \phi + \sin^2 \phi)} \\
 &= \sqrt{(x^2 + y^2)}
 \end{aligned}$$

da $\cos^2 \phi + \sin^2 \phi = 1$. Es gilt für die Rotation der Faktorenlösung:

1. Da die Summen der Koordinatenquadrate und damit die Vektorlängen gleich bleiben, bleiben die Kommunalitäten der Variablen bei der Rotation erhalten.
2. Es ändert sich die Verteilung der Variablenkoordinaten auf die neuen Achsen. Die Summe der Koordinatenquadrate pro Faktorachse ändert sich, und damit die Varianzaufklärung jedes Faktors.